P I - 1 2 0 0 P L C 接続マニュアル

<目次>

1. 通信を	と始めるまでの手順	. 2
2. 三菱電	『機(株)製PLCとの接続	. 3
2 — 1.	接続前の確認	. 3
2 – 2.	システム構成、結線	. 4
2-3.	ユニット設定	. 5
2-4.	PI Assistance設定	. 6
2-5.	PI-1200 スイッチ設定	. 7
2 - 6.	接続確認	. 7
3. (株)	キーエンス製PLCとの接続	. 8
3 – 1.	接続前の確認	. 8
3 - 2	システム構成、結線	. 8
3 - 3	ユニット設定	10
3 - 4	PI Assistance設定	11
3 - 5	PI-1200 スイッチ設定	12
3 - 6		12
	」2011年記	12
	- ダ (林) 表 「こしこの) 安凡	12
4 1.	19 70 10 70 年前の ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	11
4 – 2.	シスノム悔风、和秘	14
4 – 3.		10
4 – 4.	PI Assistance設定	10
4-5.	PI- 200 スイッナ設定	17
4-6.		1/
5. パナン	/ニック電工 (株) 裂PLCとの接続	18
5 — 1.	接続前の確認	18
5 — 2.	システム構成、結線	19
5 — 3.	ユニット設定	22
5 — 4.	PI Assistance設定	25
5 — 5.	PI-1200 スイッチ設定	26
5 — 6.	接続確認	26

1. 通信を始めるまでの手順

ここではPI-1200とPLCを通信するまでのこのマニュアルでの確認内容を説明します。

ステップ1	接続前の確認
	使用するPLCのメーカ、CPUユニット、接続方法を確認して下さい。

	\sim
ステップ2	システム構成、結線
	使用するPLCのシステム構成、PLCとPI-1200を接続するケーブルの 結線図を確認して下さい。

	ユニット設定
ステッフ3	使用条件に合わせて、PLC側のユニットを設定します。 設定後はPLCをリセット、または電源を入れ直して下さい。

	PI Assistance設定
ステッフ4	使用条件に合わせて、PI Assistance側を設定します。 設定後はPI-1200の電源を入れ直して下さい。

	\sim
_ _	PI-1200 スイッチ設定
ステップ5	使用条件に合わせて、PI-1200のスイッチを設定します。 設定後はPI-1200の電源を入れ直して下さい。

	\sim
マテップの	接続確認
ステップの	PLCのデバイスをモニタする機能で接続状態を確認します。

2. 三菱電機(株)製PLCとの接続

2-1. 接続前の確認

ここではPI-1200と三菱電機㈱製PLCを接続するために必要な項目を確認します。 ご使用のPLCのCPUユニット型式と、シリアルコミュニケーションユニットの型式を ご確認下さい。

シリーズ名	CPUユニット	接続方法
	QOOJCPU	
	QOOCPU	
	Q01CPU	
	Q02CPU	
	Q02HCPU	
	Q06HCPU	
	Q12HCPU	
	Q25HCPU	
	QOOUJCPU	
	QOOUCPU	
	Q01UCPU	
	Q02UCPU	
	Q03UDCPU	0 + 71 + 24 = - 22
MELSEC-O	Q04UDHCPU	0.171CMO
	QOGUDHCPU	$Q_{\rm I}$ 71C24N
	Q10UDHCPU	$Q_{1}71C24N-R2$
	Q13UDHCPU	$Q \downarrow 71C 2 4 N - R 4$
	Q20UDHCPU	
	Q26UDHCPU	
	Q03UDECPU	
	Q04UDEHCPU	
	Q06UDEHCPU	
	Q10UDEHCPU	
	Q13UDEHCPU	
	Q20UDEHCPU	
	Q26UDEHCPU	
	Q50UDEHCPU	
	Q100UDEHCPU	

2-2. システム構成、結線

ここではPI-1200と三菱電機㈱製PLCを接続するためのシステム構成を説明します。

■MELSEC-Qシリーズ

<シリアルコミュニケーションユニット使用時のシステム構成>

シリアルコミュニケーションユニットのRS-232CポートとPI-1200のCN1 (D-subコネクタ)とを接続して下さい。





CPUユニット → シリアルコミュニケーションユニット PI-1200

<RS-232C結線図>

シリアルコミュニケーションユニット PI-1200 1 1 RD(受信データ) 2 2 Txd(送信データ) SD(送信データ) З З Rxd (受信データ) ER(データ端末レディ) 4 4 SG(信号グランド) 5 5 GND(信号グランド) DR(データセットレディ) 6 6 RS(送信要求) 7 7 CS (送信可) 8 8 9 9

※弊社ではシリアルコミュニケーションユニットとPI-1200を接続するケーブルを 準備しております。

機器間を接続するケーブルにつきましては、別紙「オプション一覧」をご参照下さい。

2-3. ユニット設定

ここではユニットの設定方法を説明します。

■MELSEC-Qシリーズ

<シリアルコミュニケーションユニット使用> 通信条件はGX-Developerで設定します。

①ユニットスイッチ設定

「パラメータ」~「PCパラメータ」~「I/O割付設定」の「選択設定」で設定する場合、 次のように設定します。

種別で「インテリ」を選択して「選択設定」で次のように設定します。

項目 設定値	
ユニット種別	シリアルコミュニケーション/モデムインタフェースユニット
ユニット型名	装着するユニット型名

「OK」を選択してスイッチ設定を次のように設定します。

項目	設定値
データビット	8
パリティビット	あり
奇数/偶数パリティ	偶数
ストップビット	1
サムチェックコード	あり
RUN中書込み	許可
設定変更	許可
通信速度設定	115200bps
交信プロトコル設定	MCプロトコル(形式5)
局番設定(CH1,2共通:0~31)	任意の値を設定(※1)

※1 局番設定は、2-4項 PI Assistanceによる接続先設定にて
 設定する局番と同じ番号に設定して下さい。

「パラメータ」~「PCパラメータ」~「I/O割付設定」の「スイッチ設定」で設定する場合、 次のように設定します。

ch1使用時(入力形式 16進数)

項目	スイッチ1	スイッチ2	スイッチ5
使用するシリアルコミュニケーションユニット	OBEE	0005	0000

※設定後はPLCをリセット、または電源を入れ直して下さい。

※ここでは、通信速度設定115200bpsで説明していますが、38400bpsでも可能です。 PI-1200のSW1-bit5(上位層通信速度)の設定値と合わせて下さい。

2-4. PI Assistance設定

ここではPI Assistanceの設定方法を説明します。

■MELSEC-Qシリーズ

 「プロジェクト」~「PLC間通信設定」で次のように設定します。 なお、PI-1200と共有するデバイスはデータレジスタのみです。 デバイス値は数値だけを入力して下さい。(デバイス記号Dは入力不要です) PI-1200では接続先イーサネット設定は必要ありません。

使用するPLC

項目	設定値
接続PLC	三菱(Qシリーズ)

PLCとの接続

項目	設定値	
接続方法	RS-232 (PI-1200)	

デバイスアドレス (データレジスタ)

項目	設定値	
指令領域先頭(PLC→PI)	データレジスタの任意のデバイス値(※1)	
応答領域先頭(PI→PLC)	データレジスタの任意のデバイス値(※1)	
ポイントデータ領域先頭(PLC→PI)	データレジスタの任意のデバイス値(※2)	

接続先設定

項目	設定値	
局番	任意の値を設定(※3)	
ネットワーク番号	任意の値を設定(※4)	
PC番号	任意の値を設定(※4)	
要求ユニットI/O番号	任意の値を設定(※4)	
要求ユニット局	任意の値を設定(※4)	

- ※1 設定したデバイス値から占有するデバイス数は200となります。
 他のデバイスと重複しないように設定して下さい。
 PI-1200の取扱説明書をご参照ください。
- ※2 設定したデバイス値から占有するデバイス数は768となります。
 他のデバイスと重複しないように設定して下さい。
 PI-1200の取扱説明書をご参照ください。
- ※3 局番は2-3項 ユニットスイッチ設定で設定した局番設定と同じ値に設定して下さい。
- ※4 変更する必要がない場合、デフォルトの値に設定して下さい。
- ②「オンライン」~「PI書込」で「PLC間通信設定」のボックスをチェックして実行します。 設定後はPI-1200の電源を入れ直して下さい。

2-5. PI-1200 スイッチ設定

ここではPI-1200のスイッチ(SW1)設定方法を説明します。

①通信機能の設定

SW1のbit1~3は全て"OFF"に設定して下さい。
SW1のbit4はAE-LINK通信速度設定です。
使用するAE-LINKスレーブ機器に応じて、通信速度を設定して下さい。
SW1のbit5は2-3項ユニット設定で設定した通信速度に合わせて、設定して下さい。
SW1のbit7はPLCモードを選択するため"ON"に設定して下さい。
SW1のbit6、bit8は予備のスイッチなので全て"OFF"に設定して下さい。

b i t 1~8機能

スイッチ番号	機能	OFF	ON
bit1	バンク切り換え	—	—
bit2	バンク切り換え	—	—
bit3	バンク切り換え	—	—
bit4	AE-LINK通信速度	38.4kbps	307. 2kbps
bit 5	上位層通信速度	38.4kbps	115. 2kbps
bit6	予備	—	—
bit7	モード	РСモード	PLCモード
bit8	予備	_	_

※スイッチの設定は、コントローラの電源を切った状態で行って下さい。 スイッチの設定は、絶縁されたマイナスドライバ等を使用して下さい。

2-6. 接続確認

設定が完了した後は、接続状態の確認を行って下さい。

接続状態の確認はGX-Developerで行います。

- 「オンライン」~「モニタ」~「デバイスー括」でデバイスー括モニタを表示させます。
- 「デバイス」にPI Assistance設定で応答領域先頭に設定したデバイスアドレスを 入力します。

応答領域先頭デバイスのbit8~bit15(F)にはPI-1200のWDT(ウォッチドッグ タイマ)が反映されています。

- bit8~15が1秒ごとに1つずつ変化していれば接続状態は正常です。
- bit8~15のデータが変化しない場合には正常な通信が行われていない可能性があるので、
- もう一度各設定内容を確認して下さい。

3. (株)キーエンス製PLCとの接続

3-1. 接続前の確認

ここではPI-1200と㈱キーエンス製PLCを接続するために必要な項目を確認します。 ご使用のPLCのCPUユニット型式と、シリアルコミュニケーションユニットの型式を ご確認下さい。

シリーズ名	CPUユニット	接続方法	
	KV-700		
	KV-1000	シリアルコミュニケーションユニット経由	
r v	KV-3000	K V – L 2 0 V	
	KV-5000		

3-2.システム構成、結線

ここではPI-1200と㈱キーエンス製PLCを接続するためのシステム構成を説明します。

■KVシリーズ

<シリアルコミュニケーションユニット使用時のシステム構成>

シリアルコミュニケーションユニットのRS-232CポートとPI-1200のCN1 (D-subコネクタ)とを接続して下さい。



RS-232C

CPUユニット ┿ シリアルコミュニケーションユニット PI−1200



※弊社ではシリアルコミュニケーションユニットとPI-1200を接続するケーブルを 準備しております。

機器間を接続するケーブルにつきましては、別紙「オプション一覧」をご参照下さい。

3-3. ユニット設定

ここではユニットの設定方法を説明します。

■KVシリーズ

<シリアルコミュニケーションユニット使用> 通信条件はKV-STUDIOで設定します。

①使用ユニット選択

「ツール」~「ユニットエディタ」の「ユニット選択(1)」で使用するシリアルコミュニケーション ユニットを選択してユニット構成に追加します。KV-700、KV-1000にKV-L20Vを 接続する場合、ユニットはKV-L20V/Rを選択して下さい。

②ユニットスイッチ設定

「ツール」~「ユニットエディタ」の「ユニット設定(2)」で次のように設定します。

基本設定

項目	設定値
先頭DM番号	対象ユニットの先頭DM番号
使用DM数	占有DM数
先頭リレー番号(ch単位設定)	対象ユニットの先頭リレー番号
使用リレー点数	占有リレーch数
局番	任意の値を設定(※1)

ポート設定

項目	設定値
動作モード	プロトコルモード1
詳者	
インタフェース	R S – 2 3 2 C
ボーレート	115200bps
データビット長	8ビット
スタートビット	1ビット
ストップビット	1ビット
パリティ	偶数
チェックサム	あり
RS/CSフロー制御	しない

- ※1 局番設定は、3-4項 PI Assistanceによる接続先設定にて設定する
 局番号と同じ番号に設定して下さい。
- ※ 設定後はPLCをリセット、または電源を入れ直して下さい。
- ※ ここでは、通信速度設定115200bpsで説明していますが、38400bpsでも可能です。
 PI-1200のSW1-bit5(上位層通信速度)の設定値と合わせて下さい。

3-4. PI Assistance設定

ここではPI Assistanceの設定方法を説明します。

■KVシリーズ

 「プロジェクト」~「PLC間通信設定」で次のように設定します。 なお、PI-1200と共有するデバイスはデータメモリのみです。 デバイス値は数値だけを入力して下さい。(デバイス記号は入力不要です) PI-1200では接続先イーサネット設定は必要ありません。

使用するPLC

項目	設定値	
接続PLC	キーエンス(KVシリーズ)	

PLCとの接続

項目	設定値
接続方法	RS-232 (PI-1200)

デバイスアドレス (データレジスタ)

項目	設定値
指令領域先頭(PLC→PI)	データメモリの任意のデバイス値(※1)
応答領域先頭(PI→PLC)	データメモリの任意のデバイス値(※1)
ポイントデータ領域先頭(PLC→PI)	データメモリの任意のデバイス値(※2)

接続先設定

項目	設定値
局番号	任意の値を設定(※3)

- ※1 設定したデバイス値から占有するデバイス数は200となります。
 他のデバイスと重複しないように設定して下さい。
 PI-1200の取扱説明書をご参照ください。
- ※2 設定したデバイス値から占有するデバイス数は768となります。
 他のデバイスと重複しないように設定して下さい。
 PI-1200の取扱説明書をご参照ください。
- ※3 局番号は3-3項 ユニットスイッチ設定で設定した局番と同じ値に設定して下さい。

②「オンライン」~「PI書込」で「PLC間通信設定」のボックスをチェックして実行します。 設定後はPI-1200の電源を入れ直して下さい。

3-5. PI-1200 スイッチ設定

ここではPI-1200のスイッチ(SW1)設定方法を説明します。

①通信機能の設定

SW1のbit1~3は全て"OFF"に設定して下さい。
SW1のbit4はAE-LINK通信速度設定です。
使用するAE-LINKスレーブ機器に応じて、通信速度を設定して下さい。
SW1のbit5は3-3項ユニット設定で設定した通信速度に合わせて、設定して下さい。
SW1のbit7はPLCモードを選択するため"ON"に設定して下さい。
SW1のbit6、bit8は予備のスイッチなので全て"OFF"に設定して下さい。

b i t 1~8機能

スイッチ番号	機能	OFF	ON
bit1	バンク切り換え	—	—
bit2	バンク切り換え	—	—
bit3	バンク切り換え	—	—
bit4	AE-LINK通信速度	38.4kbps	307. 2kbps
bit 5	上位層通信速度	38.4kbps	115. 2kbps
bit6	予備	—	—
bit7	モード	РСモード	PLCモード
bit8	予備	_	_

※スイッチの設定は、コントローラの電源を切った状態で行って下さい。 スイッチの設定は、絶縁されたマイナスドライバ等を使用して下さい。

3-6. 接続確認

設定が完了した後は、接続状態の確認を行って下さい。

接続状態の確認はKV-STUDIOで行います。

- 「モニタ/シミュレータ」の「一括モニタウィンドウ」で一括モニタを表示させます。
- 「デバイス」にPI Assistance設定で応答領域先頭に設定したデバイスアドレスを 入力します。

応答領域先頭デバイスのbit8~bit15(F)にはPI-1200のWDT(ウォッチドッグ タイマ)が反映されています。

- bit8~15が1秒ごとに1つずつ変化していれば接続状態は正常です。
- bit8~15のデータが変化しない場合には正常な通信が行われていない可能性があるので、
- もう一度各設定内容を確認して下さい。

4. オムロン(株)製PLCとの接続

4-1. 接続前の確認

ここではPI-1200とオムロン(株)製PLCを接続するために必要な項目を確認します。 ご使用のPLCのCPUユニット型式と、シリアルコミュニケーションユニットの型式を ご確認下さい。

シリーズ名	CPUユニット	接続方法
	C J 1 H - C P U 6 4 H - R	
	C J 1 H - C P U 6 5 H - R	
	CJ1H-CPU66H-R	
	C J 1 H – C P U 6 7 H – R	
	C J 1 H - C P U 6 5 H	
	C J 1 H – C P U 6 6 H	
	C J 1 H – C P U 6 7 H	
	C J 1 G – C P U 4 2 H	
	C J 1 G – C P U 4 3 H	シリアルコミュニケーションユニット経由
СJ	C J 1 G – C P U 4 4 H	C J 1 W – S C U 2 1 – V 1
	C J 1 M – C P U 1 1	C J 1 W – S C U 4 1 – V 1
	C J 1 M – C P U 1 2	
	C J 1 M – C P U 1 3	
	CJ1M-CPU11-ETN	
	CJ1M-CPU12-ETN	
	CJ1M-CPU13-ETN	
	C J 1 M – C P U 2 1	
	C J 1 M – C P U 2 2	
	C J 1 M – C P U 2 3	
	CS1H-CPU63H	
	CS1H-CPU64H	
	CS1H-CPU65H	
	CS1H-CPU66H	
	CS1H-CPU67H	
	C S 1 G – C P U 4 2 H	
	CS1G-CPU43H	シリアルコミュニケーションコニット経由
	CS1G-CPU44H	
CS	CS1G-CPU45H	CS1W-SCB41-V1
	CS1D-CPU65P	CS1W-SCU21-V1
	CS1D-CPU67P	
	CS1D-CPU65H	
	CS1D-CPU67H	
	CS1D-CPU42S	
	C S 1 D - C P U 4 4 S	
	CS1D-CPU65S	
	CS1D-CPU67S	

4-2. システム構成、結線

ここではPI-1200とオムロン㈱製PLCを接続するためのシステム構成を説明します。

■CJ/CSシリーズ

<シリアルコミュニケーションユニット使用時のシステム構成>

シリアルコミュニケーションユニットのRS-232CポートとPI-1200のCN1 (D-subコネクタ)とを接続して下さい。



RS-232C

CPUユニット ┿ シリアルコミュニケーションユニット PI−1200

<RS—232C結線図>



※弊社ではシリアルコミュニケーションユニットとPI-1200を接続するケーブルを 準備しております。

機器間を接続するケーブルにつきましては、別紙「オプション一覧」をご参照下さい。

4-3. ユニット設定

ここではユニットの設定方法を説明します。

■CJ/CSシリーズ

<シリアルコミュニケーションユニット使用> 通信条件はCX-Programmerで設定します。

①使用ユニット選択

「プロジェクト」~「I/Oテーブル・ユニット設定」で「PLCのI/Oテーブル」を表示します。 「CPUラック」~「空きスロット」~「通信」から使用するシリアルコミュニケーションユニットを 選択します。

②ユニットスイッチ設定

「プロジェクト」~「I/Oテーブル・ユニット設定」で「PLCのI/Oテーブル」を表示します。 使用するシリアルコミュニケーションユニットを選択して「パラメータの表示」を表示します。 表示パラメータグループで接続するポートの「上位リンク設定」を選択して次のように設定します。

任意設定の有無	任意設定
シリアル通信モード	初期値(上位リンク)
「データ長	8ビット
ストップビット	1ビット
パリティ	偶数
伝送速度	115200bps
送信ディレー時間	初期値(0ms)
送信ディレー任意設定時間	0
CTS制御	なし
1:N/1:1手順	1:1手順
フレームフォーマット	初期値(Aモード)
上位リンク号機No.	任意の値を設定(※1)

- ※1 上位リンク号機No.は、4-4項 PI Assistanceによる接続先設定にて設定する 号機No.と同じ番号に設定して下さい。
- ※ 設定後はPLCをリセット、または電源を入れ直して下さい。
- ※ ここでは、通信速度設定115200bpsで説明していますが、38400bpsでも可能です。
 PI-1200のSW1-bit5(上位層通信速度)の設定値と合わせて下さい。

4-4. PI Assistance設定

ここではPI Assistanceの設定方法を説明します。

■CJ/CSシリーズ

 「プロジェクト」~「PLC間通信設定」で次のように設定します。 なお、PI-1200と共有するデバイスはデータメモリのみです。 デバイス値は数値だけを入力して下さい。(デバイス記号は入力不要です) PI-1200では接続先イーサネット設定は必要ありません。

使用するPLC

項目	設定値
接続PLC	オムロン(CJ, CSシリーズ)

PLCとの接続

項目	設定値	
接続方法	RS-232 (PI-1200)	

デバイスアドレス (データレジスタ)

項目	設定値
指令領域先頭DM EM(PLC→PI)	データメモリの任意のデバイス値(※1)
応答領域先頭DM EM(PI→PLC)	データメモリの任意のデバイス値(※1)
ポイントデータ領域先頭DM EM(PLC→PI)	データメモリの任意のデバイス値(※2)

接続先設定

項目	設定値
	任意の値を設定(※3)

- ※1 設定したデバイス値から占有するデバイス数は200となります。
 他のデバイスと重複しないように設定して下さい。
 PI-1200の取扱説明書をご参照ください。
- ※2 設定したデバイス値から占有するデバイス数は5768となります。
 他のデバイスと重複しないように設定して下さい。
 PI-1200の取扱説明書をご参照ください。
- ※3 号機No. は4-3項 ユニットスイッチ設定で設定した上位リンク号機No. と 同じ値に設定して下さい。
- ②「オンライン」~「PI書込」で「PLC間通信設定」のボックスをチェックして実行します。 設定後はPI-1200の電源を入れ直して下さい。

4-5. PI-1200 スイッチ設定

ここではPI-1200のスイッチ(SW1)設定方法を説明します。

①通信機能の設定

SW1のbit1~3は全て"OFF"に設定して下さい。
SW1のbit4はAE-LINK通信速度設定です。
使用するAE-LINKスレーブ機器に応じて、通信速度を設定して下さい。
SW1のbit5は4-3項ユニット設定で設定した通信速度に合わせて、設定して下さい。
SW1のbit7はPLCモードを選択するため"ON"に設定して下さい。
SW1のbit6、bit8は予備のスイッチなので全て"OFF"に設定して下さい。

b i t 1~8機能

スイッチ番号	機能	OFF	ON
bit1	バンク切り換え	—	—
bit2	バンク切り換え	—	—
bit3	バンク切り換え	—	—
bit4	AE-LINK通信速度	38.4kbps	307. 2kbps
bit 5	上位層通信速度	38.4kbps	115. 2kbps
bit6	予備	—	—
bit7	モード	РСモード	PLCモード
bit8	予備	—	—

※スイッチの設定は、コントローラの電源を切った状態で行って下さい。 スイッチの設定は、絶縁されたマイナスドライバ等を使用して下さい。

4-6. 接続確認

設定が完了した後は、接続状態の確認を行って下さい。

接続状態の確認はCX-Programmerで行います。

「プロジェクト」~「PLCメモリ」の「D」を表示させます。

「先頭チャンネル」にPI Assistance設定で応答領域先頭に設定したデバイスアドレスを 入力します。

応答領域先頭デバイスのbit8~bit15(F)にはPI-1200のWDT(ウォッチドッグ タイマ)が反映されています。

bit8~15が1秒ごとに1つずつ変化していれば接続状態は正常です。

bit8~15のデータが変化しない場合には正常な通信が行われていない可能性があるので、

もう一度各設定内容を確認して下さい。

5. パナソニック電工(株)製PLCとの接続

5-1. 接続前の確認

ここではPI-1200とパナソニック電工(株)製PLCを接続するために必要な項目を確認します。 ご使用のPLCのCPUユニット型式、カセット型式、通信ユニットの型式をご確認下さい。

シリーズ名	CPUユニット	接続方法
FPOR	FP0R-C10	
	F P O R - C 1 4	
	FPOR-C16	RS-232Cポート使用
	F P 0 R - C 3 2	
	F P O R - T 3 2	
	A F P X – C 1 4 R	
	A F P X – C 1 4 R D	
	A F P X – C 3 0 R	
	A F P X – C 3 0 R D	
	A F P X – C 6 0 R	
	A F P X – C 6 0 R D	
	A F P X – C 1 4 T	「「「「「」」」「「」」「」」「」」「」」「」」「」」「」」「」」」「」」」
	A F P X – C 1 4 T D	
	A F P X – C 1 4 P	
	A F P X – C 1 4 P D	
	A F P X – C 3 0 T	
	A F P X — C 3 0 T D	
	A F P X – C 3 0 P	
	A F P X - C 3 0 P D	
	A F P X – C 6 0 T	
	A F P X - C 6 0 T D	
	A F P X – C 6 0 P	
	A F P X - C 6 0 P D	
	A F P G 2 5 4 3 H	
	A F P G 2 5 4 3	
	A F P G 2 6 4 3 H	
	A F P G 2 6 4 3	
	A F P G 2 4 2 3 H	
	A F P G 2 4 2 3	
	A F P G 2 6 5 3 H	コミュニケーションカセット装着
FΡΣ	A F P G 2 6 5 3	A F P G 8 0 1
	A F P G 2 5 4 3 H T M	A F P G 8 0 2
	A F P G 2 5 4 3 T M	AFPG806
	A F P G 2 6 4 3 H T M	_
	A F P G 2 6 4 3 T M	_
	A F P G 2 4 2 3 H T M	_
	A F P G 2 4 2 3 T M	_
	A F P G 2 6 5 3 H T M	_
	AFPG2653TM	
	A F P 2 2 1 1	
	A F P 2 2 1 2	RS-232Cポート使用
FP2/	A F P 2 2 1 4	または通信ユニット
FP2SH	A F P 2 2 3 1	AFP2465
	A F P 2 2 3 5	
	A F P 2 2 5 5	

5-2. システム構成、結線

ここではPI-1200とパナソニック電工㈱製PLCを接続するためのシステム構成を説明します。

■FPシリーズ

<各種カセット使用時のシステム構成>

CPUユニットに装着した各種カセットのRS-232CポートとPI-1200のCN1 (D-subコネクタ)とを接続して下さい。



RS-232C

CPUユニット(各種カセット装着)

PI-1200

<RS-232Cポート使用時のシステム構成>

CPUユニットのRS-232CポートとPI-1200のCN1(D-subコネクタ)とを 接続して下さい。



CPUユニット

PI-1200

通信ユニットのRS-232CポートとPI-1200のCN1(D-subコネクタ)とを接続して下さい。



<RS-232C結線図>

3ピンコネクタ接続例



5ピンコネクタ接続例





※弊社ではCPUユニット、通信ユニットとPI-1200を接続するケーブルを準備しております。 機器間を接続するケーブルにつきましては、別紙「オプション一覧」をご参照下さい。

5-3. ユニット設定

ここではユニットの設定方法を説明します。

■FPシリーズ

次の内容を設定する必要があります。

項目	設定値
通信モード	MEWTOCOL-COM
局番	0 以外の値を設定
ボーレート設定	115200bps, 38400bps
送信データ長	8ビット
送信パリティチェック	奇数
送信ストップビット	1ビット

■ F P W I N P R O での設定例

<RS232Cポート使用、各種カセット装着>

①COMポート設定

「プロジェクト」~「PLC」~「システムレジスタ」~「COMポート設定」で 「COMポート設定」を表示します。 使用するCOMポートを次のように認定します

使用するCOMポートを次のように設定します。

通信モード	MEWTOCOL-COMマスタ/スレーブ[コンピュータリンク]
局番	任意の値を設定(※1)
ボーレート設定	115200
送信データ長	8ビット
送信パリティチェック	奇数
送信ストップビット	1ビット
送信始端コード	STX無し
送信終端コード/受信完了状態	CR
受信バッファ先頭アドレス	必要に応じて設定(※2)
受信バッファ容量	必要に応じて設定(※2)
モデム接続	禁止

- ※1 局番は、5-4項 PI Assistanceによる接続先設定にて設定する
 局番号と同じ番号に設定して下さい。
- ※2 PI-1200では使用しません。使用環境の必要に応じて設定してください。
- ※ 設定後はPLCをリセット、または電源を入れ直して下さい。
- ※ ここでは、ボーレート設定115200bpsで説明していますが、
 38400bpsでも可能です。
 PI-1200のSW1-bit5(上位層通信速度)の設定値と合わせて下さい。

<通信ユニット使用(通信ユニットの設定スイッチを使用)>

①通信ユニットの動作モード設定

通信ユニットのモード速度設定スイッチを次のように設定します。

COM1使用時

1(COM1使用時ON)	ON
2(COM1使用時ON)	ON
3(COM1通信速度)	OFF (※1)
4 (COM1通信速度)	OFF (※1)
5(COM2使用時ON)	OFF
6 (COM2使用時ON)	OFF
7 (COM2通信速度)	OFF (※1)
8(COM2通信速度)	OFF (※1)

②通信ユニット局番設定

通信ユニットの局番設定スイッチで任意の値(※2)に設定します。

③メモリスイッチ設定

FPWIN Proで通信ユニットのメモリスイッチを設定します。 「プロジェクト」~「PLC」~「MultiーCommunicationユニット」で 「MCU設定」を表示します。通信ユニットを装着したスロットを選択して次のように設定します。

ユニットNo.	任意の値を設定(※2)
通信速度	115200bps
データ長	8 bit
パリティ	奇数
ストップビット	1bit
RS/CS	任意設定
送信待ち時間	任意設定
始端コード	STX無し
終端コード	CR
モデム初期化	しない

- ※1 モード速度設定スイッチの3と4 (COM1使用時)を両方OFFに設定すると 115200bpsとなります。38400bpsは設定できません。
- ※2 局番は、5-4項 PI Assistanceによる接続先設定にて設定する
 局番号と同じ番号に設定して下さい。
- ※ 設定後はPLCをリセット、または電源を入れ直して下さい。

<通信ユニット使用(通信ユニットの設定スイッチを未使用)>

①通信ユニットの動作モード設定

通信ユニットのモード速度設定スイッチを次のように設定します。

COM1使用時

1(COM1使用時ON)	ON
2(COM1使用時ON)	ON
3(COM1通信速度)	ON (※1)
4 (COM1通信速度)	ON (※1)
5(COM2使用時ON)	OFF
6 (COM2使用時ON)	OFF
7 (COM2通信速度)	OFF (※1)
8(COM2通信速度)	OFF (※1)

②通信ユニット局番設定

通信ユニットの局番設定スイッチをOに設定します。局番設定スイッチをOに設定することで メモリスイッチ設定のユニットNo.設定が反映されます。

③メモリスイッチ設定

FPWIN Proで通信ユニットのメモリスイッチを設定します。 「プロジェクト」~「PLC」~「MultiーCommunicationユニット」で 「MCU設定」を表示します。通信ユニットを装着したスロットを選択して次のように設定します。

ユニットNo.	任意の値を設定(※2)
通信速度	115200bps (※3)
データ長	8 b i t
パリティ	奇数
ストップビット	1 b i t
RS/CS	任意設定
送信待ち時間	任意設定
始端コード	STX無し
終端コード	CR
モデム初期化	しない

- ※1 モード速度設定スイッチの3と4 (COM1使用時)を両方ONに設定すると メモリスイッチで設定した通信速度が反映されます。
- ※2 局番は、5-4項 PI Assistanceによる接続先設定にて設定する
 局番号と同じ番号に設定して下さい。
- ※3 メモリスイッチ設定では38400bpsも選択可能です。
 PI-1200のSW1-bit5(上位層通信速度)の設定値と合わせて下さい。
- ※ 設定後はPLCをリセット、または電源を入れ直して下さい。

5-4. PI Assistance設定

ここではPI Assistanceの設定方法を説明します。

■ F P シリーズ

 「プロジェクト」~「PLC間通信設定」で次のように設定します。 なお、PI-1200と共有するデバイスはデータメモリのみです。 デバイス値は数値だけを入力して下さい。(デバイス記号は入力不要です) PI-1200では接続先イーサネット設定は必要ありません。

使用するPLC

項目	設定値	
接続PLC	パナソニック(FPシリーズ)	

PLCとの接続

項目	設定値	
接続方法	RS-232 (PI-1200)	

デバイスアドレス (データレジスタ)

項目	設定値	
指令領域先頭(PLC→PI)	データメモリの任意のデバイス値(※1)	
応答領域先頭(PI→PLC)	データメモリの任意のデバイス値(※1)	
ポイントデータ領域先頭(PLC→PI)	データメモリの任意のデバイス値(※2)	

接続先設定

項目	設定値
局番号	任意の値を設定(※3)

- ※1 設定したデバイス値から占有するデバイス数は200となります。
 他のデバイスと重複しないように設定して下さい。
 PI-1200の取扱説明書をご参照ください。
- ※2 設定したデバイス値から占有するデバイス数は768となります。
 他のデバイスと重複しないように設定して下さい。
 PI-1200の取扱説明書をご参照ください。
- ※3 局番号は5-3項 COMポート設定で設定した局番号と 同じ値に設定して下さい。
- ②「オンライン」~「PI書込」で「PLC間通信設定」のボックスをチェックして実行します。 設定後はPI-1200の電源を入れ直して下さい。

5-5. PI-1200 スイッチ設定

ここではPI-1200のスイッチ(SW1)設定方法を説明します。

①通信機能の設定

SW1のbit1~3は全て"OFF"に設定して下さい。
SW1のbit4はAE-LINK通信速度設定です。
使用するAE-LINKスレーブ機器に応じて、通信速度を設定して下さい。
SW1のbit5は5-3項ユニット設定で設定した通信速度に合わせて、設定して下さい。
SW1のbit7はPLCモードを選択するため"ON"に設定して下さい。
SW1のbit6、bit8は予備のスイッチなので全て"OFF"に設定して下さい。

b i t 1~8機能

スイッチ番号	機能	OFF	ON
bit1	バンク切り換え	—	—
bit2	バンク切り換え	—	—
bit3	バンク切り換え	—	—
bit4	AE-LINK通信速度	38.4kbps	307. 2kbps
bit5	上位層通信速度	38.4kbps	115. 2kbps
bit6	予備	—	—
bit7	モード	РСモード	PLCモード
bit8	予備	—	—

※スイッチの設定は、コントローラの電源を切った状態で行って下さい。 スイッチの設定は、絶縁されたマイナスドライバ等を使用して下さい。

5-6. 接続確認

設定が完了した後は、接続状態の確認を行って下さい。

接続状態の確認は FPWIN Proで行います。

「モニタ」~「ユーザモニタ」で「ユーザモニタ」を表示させます。

「変数の選択」にPI Assistance設定で応答領域先頭に設定したデバイスアドレスを 入力します。

応答領域先頭デバイスのbit8~bit15(F)にはPI-1200のWDT(ウォッチドッグ タイマ)が反映されています。

ユーザモニタを2進で表示させたとき、bit8~15が1秒ごとに1つずつ変化していれば 接続状態は正常です。

bit8~15のデータが変化しない場合には正常な通信が行われていない可能性があるので、 もう一度各設定内容を確認して下さい。

- ●本資料は、製品をご購入していただくための参考資料となっております。本資料中に記載の技術情報について旭エンジニアリングが所有する知的財産権その他の権利の実施、使用を許諾するものではありません。
- ●本資料に記載した情報に起因する損害、第三者所有の権利に対する侵害に関し、旭エンジニアリングは責任を負いません。
- ●本資料に記載した情報は本資料発行時点のものであり、旭エンジニアリングは、予告なしに、本資料に記載した製品 または仕様を変更することがあります。
- ●本資料に記載した情報は正確を期すため、慎重に制作したものですが、万一本資料の記述誤りに起因する損害がお客様に 生じた場合には、旭エンジニアリングはその責任を負いません。
- ●本資料に記載された製品は一般的な産業機器の組込用として設計・製造されています。医療用機器・原子力関係・その他 直接人命に関わる機器等には使用しないで下さい。
- ●本資料に関し詳細についてのお問い合わせ、その他お気付きの点がございましたら旭エンジニアリング、販売店までご照会下さい。

■製造: 🖌 襟荘 旭エンジニアリング

小平事業所 〒187-0043 東京都小平市学園東町 3-3-22
 Tel:042-342-4422 (代)、042-342-4421 (技術部・営業部)
 Fax:042-342-4423
 ホームページ: http://www.asahi-e.com
 Mail: info@asahi-engineering.co.jp

2010年 2月23日 改訂